



## Major LaborSaver™: Pernos del soporte del buje del brazo de control frontal inferior de Mazda 3 2009-2004 y Mazda 5 2017-2006

Marca	Supreme	Producto	Brazos de control	Fecha	Abril de 2021
Número(s) de parte	CMS20432/CMS20433				

Debido a la sal de la carretera y otras formas de corrosión, los pernos del soporte hacia el bastidor del buje del brazo de control frontal inferior suelen quedar inmovilizados. Al retirar el brazo de control para reemplazo, estos pernos pueden barrerse, romperse o desarrollar de otra forma una condición fuera de especificación, y no deben reutilizarse.

Los brazos de control frontales inferiores Supreme de Mevotech CMS20432 y CMS20433 para las aplicaciones que se indican a continuación incluyen los pernos del soporte hacia el bastidor del buje como parte del paquete de hardware. Esto reduce el tiempo de instalación y ofrece una opción de reparación de valor optimizado.

### Aplicación

Mazda 3 2009-2004  
Mazda 5 2017-2006

Además, la junta esférica del brazo de control se caracteriza por rodamientos de metal sinterizado autolubricante engrasable que aumentan la vida útil de la parte. Se incluye hardware nuevo para la instalación completa. Asegúrese de consultar en el manual de servicio de fábrica los valores de torque y la secuencia correctos. **Consulte la Figura 1.**

CMS20432



**Figura 1.** Conjunto del brazo de control Supreme de Mevotech CMS20432 con junta esférica de metal sinterizado autolubricante engrasable y todo el hardware necesario para la instalación completa

Teléfono de soporte técnico: **1.844.383.7268**
 Para partes, visite: **mevotech.com**
 Número de publicación: **MXF-21-081-02-01-ES**



APOYAMOS LA  
CERTIFICACIÓN ASE

AVISO LEGAL: La información de esta comunicación solo está destinada al uso por técnicos calificados que tengan las herramientas, los equipos y la capacitación adecuados para corregir y mantener los vehículos con seguridad. Consulte el manual de servicio de los fabricantes originales para obtener las especificaciones de par de torsión correctas y los procedimientos de instalación y desinstalación. Todo el contenido de la publicación se proporciona "tal cual es", sin garantías. Se debe tener el máximo cuidado para asegurarse de la exactitud de la información presentada. El editor no asume ninguna responsabilidad por pérdidas o daños, directos, indirectos o resultantes, que se deriven del uso de la información aquí contenida.